

# Chytré senzory na parkovišti v kampusu. Výzkumníci z FEL chtějí počítat průjezdy a volná místa

21.4.2025 - Andrea Čandová | Západočeská univerzita v Plzni

**Na první pohled si možná přijíždějící řidič zatím ničeho nevšimne. Jakmile ale při vjezdu na parkoviště v kampusu Západočeské univerzity v Plzni na Borech zastaví u závoře, aby načte JIS kartu, jeho průjezd zaznamená čidlo pod ním zalité v asfaltu. Stejně tak se v systému auto odečte při výjezdu z parkoviště ven.**

Zatím jde jen o samotné senzory z dílny Fakulty elektrotechnické ZČU, ještě chybí zobrazovací tabule a stavět se začne také software, který bude vyhodnocovat obsazenost parkoviště. *„Je v plánu, že by u vjezdu samozřejmě stála ještě světelná tabule, která řidiče upozorní na to, zda má smysl zajíždět, a tedy zdá se na parkovišti ještě volno a o kolik míst přesně jde. Do budoucna bychom chtěli umět ukázat i kde přesně ta volná místa studující, zaměstnanci i hosté na rozhledném parkovišti najdou,”* řekl Petr Kašpar z FEL a koordinátor skupiny SmartCampus. Senzory jsou navrženy tak, aby poskytovaly spolehlivá data o dopravním provozu s minimálními náklady a bez nutnosti složité infrastruktury.

Zařízení jsou napájena bateriemi s životností až 5 let, přičemž výdrž závisí na frekvenci vysílání dat a intenzitě dopravy. Studující mají díky instalovaným technologiím na parkovišti FEL jedinečnou příležitost získat praktické zkušenosti. Technologie může studentům posloužit jako základ pro semestrální projekty, diplomové práce či výzkumné aktivity zaměřené na internet věcí (IoT), analýzu dopravních toků, chytré městské systémy nebo automatizaci parkovacích řešení. *„Díky přímému přístupu k reálným datům a spolupráci s průmyslovým partnerem mohou studenti lépe porozumět praktickému využití teoretických znalostí a zároveň se připravit na budoucí profesní dráhu v oblasti moderních technologií,”* dodal Petr Kašpar.

<https://info.zcu.cz/Chytre-senzory-na-parkovisti-v-kampusu--Vyzkumnici-z-FEL-chteji-pocitat-prujezdy-a-volna-mista/clanek.jsp?id=7926>