

Initiative pour la navigation maritime dans le détroit d'Ormuz.

18.4.2026 - | Présidence de la République française

Ce vendredi 17 avril 2026, le Président Emmanuel Macron et le Premier ministre britannique Keir Starmer ont présidé une conférence relative à l'Initiative pour la navigation dans le détroit d'Ormuz.

Face aux **tensions persistantes au Moyen-Orient**, la France et ses partenaires restent engagés pour **défendre leurs intérêts** et parvenir à un **règlement solide et durable du conflit par la voie diplomatique** garantissant la paix et la sécurité de tous dans la région.

Le Président de la République et le Premier ministre du Royaume-Uni ont partagé un **déjeuner de travail** avant de tenir la conférence au Palais de l'Élysée.

Cette conférence a réuni **une cinquantaine d'États non-belligérants** désireux de marquer leur attachement à **la liberté et à la sécurité de navigation dans le détroit d'Ormuz**, conformément au droit international et au droit de la mer, et d'œuvrer à son rétablissement, dans le cadre d'une **mission multinationale strictement défensive** lorsque les conditions de sécurité le permettront.

À la suite de cette conférence, le Président de la République, le Premier ministre britannique, la Première ministre italienne et le Chancelier allemand se sont adressés à la presse.

Les chefs d'État et de gouvernement ont appelé à :

- la **pleine réouverture, immédiate et inconditionnelle**, par toutes les parties, du détroit d'Ormuz ;
- la restauration des conditions de **libre passage** dans le détroit d'Ormuz en vigueur avant la guerre ;
- le plein respect du **droit de la mer**.

L'objectif est **d'accompagner et sécuriser les navires marchands qui transiteront dans le Golfe**, et de donner aux assureurs et armateurs la visibilité nécessaire à la reprise du trafic en mer dès que possible.

Une réunion de planification se tiendra à Londres la semaine prochaine.

<https://www.elysee.fr/emmanuel-macron/2026/04/17/initiative-pour-la-navigation-maritime-dans-le-detroit-dormuz>